

Traitement du Signal

James L. Crowley

Deuxième Année ENSIMAG

Troisième Bimestre 1999/00

Séance 12 :

3 avril 2000

La Transformée en Z

Formule du Jour :	1
Formule du Jour : La transformée en Z	2
Domaine de Convergence :.....	2
Exemples.....	5
Les Propriétés de la Transformée en Z.....	7
Propriété de Linéarité.....	7
Décalage d'un signal	8
Dérivée de la transformée en z.....	8
Convolution de deux signaux discret.....	8
Intercorrélation de deux signaux.....	9
Lien avec l'échantillonnage.....	9
Représentation par pôles et zéros.....	10
Transformation en Z inverse	12
Relation Intégrale.....	12
Développement en série de Puissance.....	13
Développement par division.....	13

Formule du Jour :

$$X(z) = Z\{x(n)\} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) z^{-n}$$

Formule du Jour : La transformée en Z

Définition : Soit un signal discret $x(n)$.

La transformée en Z (bilatérale) est définie par

$$X(z) = Z\{x(n)\} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) z^{-n}$$

où z est une variable complexe et où $X(z)$ est une fonction complexe de la variable z .

La transformée en z peut être considérée comme une généralisation de la transformation de Fourier à laquelle elle peut s'identifier dans un cas particulier.

La transformée en z constitue l'outil privilégié pour l'étude des systèmes discrets. Elle joue un rôle équivalent à celui de la transformée de Laplace.

Par exemple, la transformée en z permet de représenter un signal possédant une infinité d'échantillons par un ensemble fini de nombres.

Domaine de Convergence :

La transformée en z n'a pas de sens que si l'on précise le domaine des valeurs de z pour lesquelles cette série existe : sa région de convergence.

Pour un signal donné, l'ensemble des valeurs de z pour lesquelles la série converge est appelé "région de convergence".

Considérons une série :

$$\sum_{n=0}^{\infty} u_n = u_0 + u_1 + u_2 + u_3 + \dots$$

Une série de ce type converge si

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \{ |u_n|^{1/n} \} < 1$$

Pour appliquer ce critère, on peut décomposer la série de $X(z)$ en deux séries.

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{-1} x(n) z^{-n} + \sum_{n=0}^{\infty} x(n) z^{-n} = X_1(z) + X_2(z)$$

$$X_2(z) \text{ converge si } \lim_n \{ |x(n) z^{-n}|^{1/n} \} < 1$$

Soit $R_{z^-} = \lim_n \{ |x(n)|^{1/n} \}$. Alors $X_2(z)$ converge si $|z| > R_{z^-}$

Pour $X_1(z)$, on fait un changement de variables $m = -n$

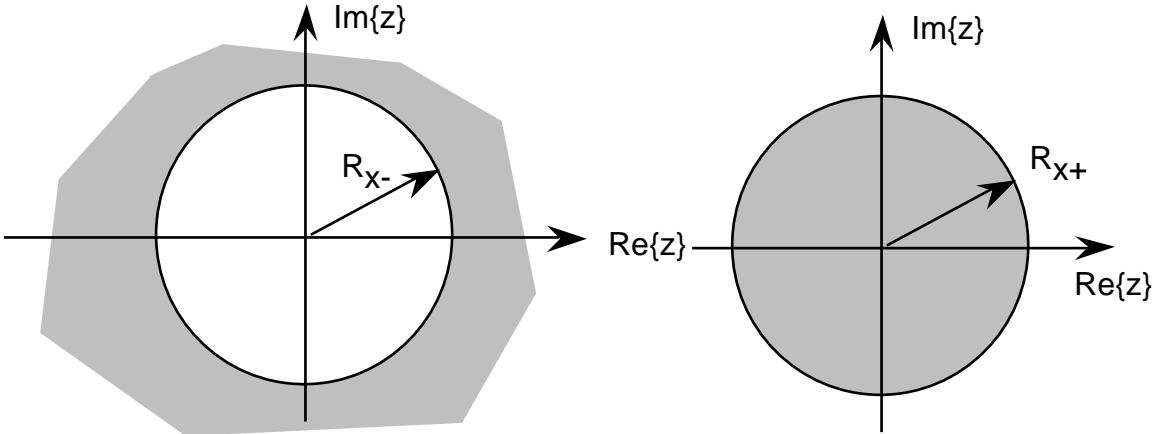
$$\sum_{n=-\infty}^{-1} x(n) z^{-n} = \sum_{m=1}^{\infty} x(-m) z^m$$

et $X_1(z)$ converge pour $|z| < R_{x^+}$

$$R_{x^+} = \frac{1}{\lim_m \{ |x(-m)|^{1/m} \}}$$

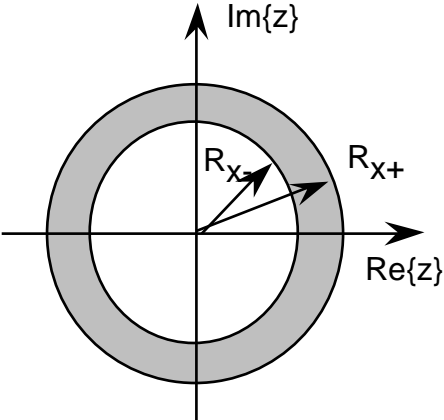
Ainsi la domaine de convergence de $X(z)$ est en général dans un anneau du plan complexe des z donné par constitué de l'intersection des domaines de convergences. Si cette intersection existe, on a une couronne de convergence :

$$0 < R_{x^-} < |z| < R_{x^+}$$



Domaines de convergence pour $X_1(z)$

Domaines de convergence pour $X_2(z)$



■ région de convergence

Exemples

a) L'impulsion unité : $(n) = \begin{matrix} 1 & \text{pour } n = 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{matrix}$

$$X(z) = Z[(n)] = \sum_{n=0} (n) z^{-n} = 1$$

Avec convergence pour tout z.

b) L'échelon unité $u(n) = \begin{matrix} 1 & \text{pour } n \geq 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{matrix}$

$$Z[u(n)] = U(z) = \sum_{n=0} u(n) z^{-n} = 1 + z^{-1} + z^{-2} + \dots = \frac{1}{1 - z^{-1}}$$

Avec convergence pour $|z| > 1$. Donc $R_{x-} = 1$ $R_{x+} =$

Démonstration :

$$\sum_{n=0} u(n) z^{-n} - z^{-1} \left(\sum_{n=0} u(n) z^{-n} \right) = (1 + z^{-1} + z^{-2} + \dots) - z^{-1} (1 + z^{-1} + z^{-2} + \dots)$$

$$(1 - z^{-1}) \left(\sum_{n=0} u(n) z^{-n} \right) = 1 - z^{-1} = 1$$

donc

$$\sum_{n=0} u(n) z^{-n} = \frac{1 - z^{-1}}{1 - z^{-1}} = \frac{1}{1 - z^{-1}}$$

Note que la racine de la denominator est $|z| = 1$.

Il s'agit d'un "pôle" du U(z).

La domaine de convergence est borné par le plus grand pole.

c) La Rampe : $r(n) = \begin{cases} n & \text{pour } n \geq 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$

$$R(z) = \sum_{n=0}^{\infty} r(n) z^{-n} = 1 z^{-1} + 2 z^{-2} + \dots = \frac{z^{-1}}{(1 - z^{-1})^2}$$

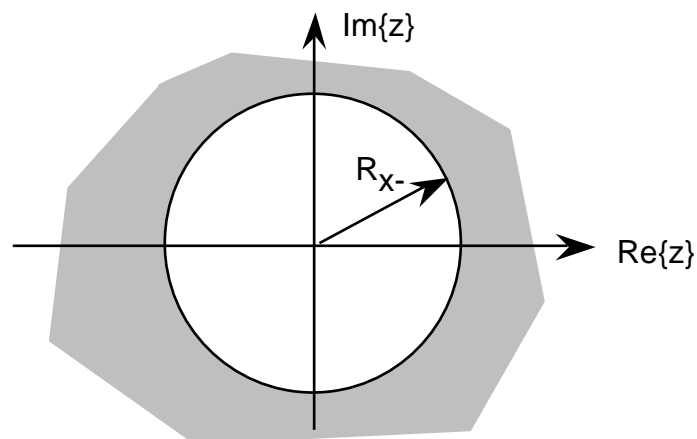
Convergence pour $|z| > 1$ $R_{X-} = 1$ et $R_{X+} =$

d) Exponentiel $x(n) = a^n u(n)$

$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a^n u(n) z^{-n} = \sum_{n=0}^{\infty} a^n z^{-n} = \sum_{n=0}^{\infty} (a z^{-1})^n = \frac{1}{1 - a z^{-1}}$$

Avec convergence pour $|z| > |a|$

On a $R_{X-} = |a|$ et $R_{X+} =$



e) Exponentiel $x(n) = a^n$

$R_{X-} = |a|$ et $R_{X+} = |a|$ et donc la série ne converge pas.

Les Propriétés de la Transformée en Z**Propriété de Linéarité**

$$\text{soit } x(n) = a x_1(n) + b x_2(n)$$

Alors $X(z) = a X_1(z) + b X_2(z)$ avec convergence au moins dans les régions de convergence de $X_1(z)$ et $X_2(z)$.

$$R_{X-} = \max\{ R_{X_1-}, R_{X_2-} \}$$

$$R_{X+} = \min\{ R_{X_1+}, R_{X_2+} \}$$

Si les zéros éventuels introduits par la combinaison linéaire compensent certains pôles, la région de convergence de $X(z)$ peut être plus grande.

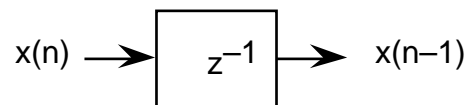
Décalage d'un signal

$$\text{si } y(n) = x(n - n_0)$$

$$\text{alors } Y(z) = z^{-n_0} X(z) \text{ pour } R_{x-} < |z| < R_{x+}$$

Commentaires :

Le produit d'une transformée en z par z^{-1} correspond à un retard unité $n_0 = 1$.

Dérivée de la transformée en z

$$\frac{dX(z)}{dz} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} (-n) x(n) z^{-n-1}$$

en multipliant les deux coté par $-z$ on obtient

$$-z \frac{dX(z)}{dz} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} n x(n) z^{-n}$$

La dérivée d'une transformée en z multiplié par $-z$ est la transformée en z du signal multiplié par le signal $y(n) = n$.

Convolution de deux signaux discret

La convolution est définie par

$$x(n) * y(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k) y(n-k)$$

La transformée en z est $Z\{x(n) * y(n)\} = X(z) Y(z)$

Intercorrélation de deux signaux

L'intercorrélation est définie par $x_y(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k) y(k+n)$

La transformé en z est $x_y(z) = X\left(\frac{1}{z}\right) Y(z)$

Lien avec l'échantillonnage

Soit $x_e(n)$, les échantillons d'un signal $x(t)$.

$$x_e(n) = x(t) \cdot \tau(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n T) \delta(t - n T)$$

La spectre d'un signal échantillonné est fournie pour les valeurs discrète de fréquence, $f = \frac{k}{T}$, par le formule sommatoire de Poisson :

$$\frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X\left(f - \frac{k}{T}\right) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n T) e^{-j2\pi f n T}$$

On peut définir $z = e^{-j2\pi f T}$ et obtenir $H(z) = H(f) \Big|_{z = e^{-j2\pi f T}}$

Représentation par pôles et zéros

Considérons $H(z) = Z\{h(n)\}$.

Les pôles de $H(z)$ sont les valeurs de z pour lesquelles $H(z)$ tend vers l'infini.

Les zéros de $H(z)$ sont les valeurs de z pour lesquelles $H(z)$ est null.

Si $X(z)$ possède M zéros z_m et N pôles, p_n , on peut la mettre sous la forme :

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + \dots + b_N z^{-N}}{1 + a_1 z^{-1} + \dots + a_N z^{-N}} = A \frac{\prod_{m=1}^M (z - z_m)}{\prod_{n=1}^N (z - p_n)}$$

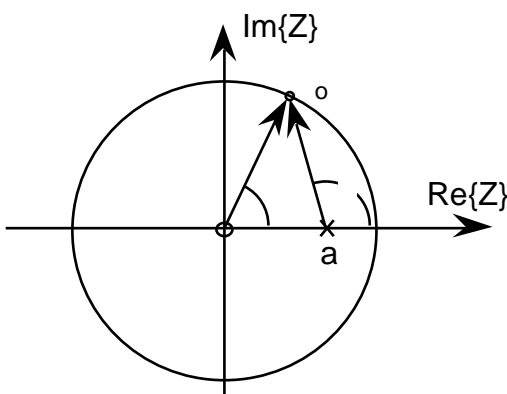
On peut toujours écrire une transformée en z sous cette forme, et représenter le signal par les listes de pôles et zéros.

Les zéros et les pôles complexes de $H(z)$ sont du type $\pm j$.

Exemple : considérons $h(n) = a^n u(n)$. (avec $|a| < 1$)

$$H(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a^n z^{-n} = \frac{1}{1 - az^{-1}} = \frac{z}{z - a}$$

Donc un zéro pour $z_1 = 0$ et un pôle pour $p_1 = a$.



On note que $z = r e^{j\theta}$

Donc, La transformé de Fourier est une transformée de z pour laquelle $|z| = 1$.

$$H(z) = A \frac{z - z_0}{z - a}$$

La numérateur est un vecteur joignant l'origine au point $z = z_0$

La dénominateur est la différence de deux vecteurs.

La module de $X(z)$ est la rapport des modules de $|z - z_0|$ et $|z - a|$

La phase est la différence d'angles fait par ce deux vecteurs avec l'axe réel.

On note que la module est proportionnel à l'inverse de la distance avec la pôle (parce que la zéro est à l'origine).

Transformation en Z inverse

Il y a 3 méthodes :

- Relation Intégrale
- Développement en série de Puissance
- Développement par division

Relation Intégrale

$$x(n) = Z^{-1}\{X(z)\} = \frac{1}{2\pi j} \int X(z) z^{n-1} dz$$

Valable pour toutes les valeurs de n , le contour d'intégration doit être dans la région de convergence.

Il doit être fermé et il doit entourer l'origine du plan des z dans le sens positif (sens inverse des aiguilles d'une montre).

On évalue l'intégrale par la méthode des résidus. Le théorème de Cauchy sur l'intégrale le long d'un contour indique que

$$x(n) = \frac{1}{2\pi j} \int X(z) z^{n-1} dz = \sum \text{résidus de } X(z) z^{n-1} \text{ dans } \Gamma$$

à un pôle ($z=a$) d'ordre 1, le résidu de la fonction $[X(z) z^{n-1}]$ est donné par

$$\text{Res}_a^1 = \lim_{z \rightarrow a} \left\{ (z - a) X(z) z^{n-1} \right\}$$

à un pôle ($z=a$) d'ordre q , la fonction $[X(z) z^{n-1}]$ est donnée par

$$\text{Res}_a^q = \lim_{z \rightarrow a} \left\{ \frac{1}{(q-1)!} \frac{d^{q-1}}{dz^{q-1}} \left\{ X(z) z^{n-1} (z - a)^q \right\} \right\}$$

En calculant tous les résidus aux pôles de la fonction $[X(z) z^{n-1}]$ à l'intérieur du contour Γ , on obtient par sommation le signal $x(n)$.

Développement en série de Puissance

Comme la transformé $X(z)$ est une fonction analytique de z dans la région de convergence, on peut développer en série de Taylor en fonction de z^{-1} .

On peut, ensuite, trouver les séries par identification avec les séries connues.

Exemple :

Considérons une transformée en z

$$X(z) = \exp\{z^{-1}\} (1 + z^{-1})$$

Le développement en série de Taylor donne :

$$X(z) = \exp\{z^{-1}\} (1 + z^{-1}) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^{-n}}{n!} (1 + z^{-1})$$

en comparant sa avec la définition d'une transformée en z , on déduit

$$x(n) = \frac{(n+1)}{n!} u(n)$$

Développement par division

Une grande classe de transformée peut se mettre sous la forme :

$$X(z) = \frac{P(z)}{Q(z)} = \frac{\prod_{m=1}^M (z - z_m)}{\prod_{n=1}^N (z - p_n)}$$

Les racines de $P(z)$ sont des racines de $X(z)$, Les racines de $Q(z)$ sont des pôles de $X(z)$. La région de convergence ne contient aucun pôle.

Afin de connaître les coefficients de $x(n)$ on fait la division afin d'obtenir :

$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x(n) z^{-n}$$